Burkhard Heine

Werkstoffwahl für technische Anwendungen

Grundlagen und Beispiele





HANSER

Burkhard Heine Werkstoffwahl für technische Anwendungen

Burkhard Heine

Werkstoffwahl für technische Anwendungen

Grundlagen und Beispiele

mit 170 Bildern



Prof. Dr. rer. nat. Burkhard Heine

Hochschule Aalen für Technik und Wirtschaft Fakultät Maschinenbau/Werkstofftechnik burkhard.heine@hs-aalen.de



Bibliografische Information der Deutschen Nationalbibliothek Die Deutsche Nationalbibliothek verzeichnet diese Publikation in der Deutschen Nationalbibliografie; detaillierte bibliografische Daten sind im Internet über http://dnb.d-nb.de abrufbar.

ISBN 978-3-446-44667-0 E-Book-ISBN 978-3-446-44715-8

Dieses Werk ist urheberrechtlich geschützt.

Alle Rechte, auch die der Übersetzung, des Nachdruckes und der Vervielfältigung des Buches oder Teilen daraus, vorbehalten. Kein Teil des Werkes darf ohne schriftliche Genehmigung des Verlages in irgendeiner Form (Fotokopie, Mikrofilm oder ein anderes Verfahren), auch nicht für Zwecke der Unterrichtsgestaltung – mit Ausnahme der in den §§ 53, 54 URG genannten Sonderfälle –, reproduziert oder unter Verwendung elektronischer Systeme verarbeitet, vervielfältigt oder verbreitet werden.

© 2016 Carl Hanser Verlag München www.hanser-fachbuch.de Lektorat: Ute Eckardt Herstellung: Katrin Wulst Satz: Kösel Media GmbH, Krugzell Coverrealisierung: Stephan Rönigk Druck und Bindung: Hubert&Co, Göttingen

Printed in Germany

Vorwort

Die Frage, nach welchen Prinzipien zielführende Werkstoffe für maschinenbauliche Komponenten gefunden werden können, beschäftigt die Ingenieure zu allen Zeiten. Anliegen dieses Buchs ist das Aufzeigen eines analytischen Wegs von der Bauteilbeanspruchung zur Werkstoffwahl.

Zunächst werden die werkstoffkundlichen Hintergründe der Wärmeleitfähigkeit, der Temperaturleitfähigkeit, der Dichte, des Elastizitätsmoduls, der Versagensspannung, der Bruchzähigkeit, des Verlustfaktors und des linearen Wärmeausdehnungskoeffizienten dargestellt. Anschließend wird anhand häufig vorkommender Beispiele die werkstoffkundliche Auslegung anrissfreier wie auch angerissener Bauteile behandelt. Dies erfolgt in der Regel vor dem Hintergrund einer Gewichtsoptimierung. Geometrisch komplex gestaltete Bauteile werden dazu in einfachere Substrukturen zerlegt und die Beanspruchungen ermittelt, die an den Schnittstellen in jede einzelne Substruktur eingeleitet werden. Dadurch ergeben sich übersichtlichere Beanspruchungsfälle, die Auslegungsaussagen mit erträglichem mathematischem Aufwand möglich machen. Bei den anrissfreien und angerissenen Bauteilen werden als Strukturen, die im Maschinenbau häufig anzutreffen sind, innenbedruckte Rohre sowie unter Zugspannung, Druckspannung, Biegung oder Torsionsbeanspruchung stehende Stäbe, Platten, Balken und Kragarme behandelt. Bei angerissenen Bauteilen werden weiterhin Fälle dargestellt, bei denen die Risslänge durch zerstörungsfreie Bauteilprüfung ermittelt werden konnte. Weitere Beispiele zeigen komplexe Fragestellungen, bei denen Risse in Bauteilen wegen der immer gegebenen Auflösungsgrenze der zerstörungsfreien Bauteilprüfung nicht mehr erkannt, deswegen aber nicht zwingend ausgeschlossen werden können. Hierbei können oft die Bauteile wegen ihrer Größe unter wirtschaftlichen Aspekten nicht zerstörungsfrei auf Rissfreiheit geprüft werden. Darüber hinaus wird die werkstoffkundliche Auslegung von Bauteilen vorgenommen, die Wärme speichern bzw. Schutz vor Wärme bieten sollen. Daneben kommt die werkstoffkundliche Auslegung von Bauteilen zur Sprache, die kinetische Energie speichern bzw. vernichten sollen oder Thermoschockbeständigkeit aufweisen sollen. Gleichfalls behandelt werden Lager- und Dichtungsfragestellungen.

Das Buch richtet sich an Studierende der Werkstofftechnik, des Maschinenbaus und der Fertigungstechnik sowie an Ingenieure in der Industrie. Ausgewählte Kapitel bieten sich für eine Einführung in die Werkstoffkunde an, führen sie doch die Vielfalt der zur Verfügung stehenden Werkstoffe und die Notwendigkeit des Erwerbs von Wissen um die Hintergründe der Werkstoffeigenschaften vor Augen. Daneben ist das Buch auch als Einführung in die Festigkeits- und Konstruktionslehre geeignet, denn es zeigt Möglichkeiten auf, wie der "rote Faden" zwischen der Werkstoffkunde auf der einen und der Festigkeits- und Konstruktionslehre auf der anderen Seite geknüpft werden kann. Ausgehend von den konstruktiven Gegebenheiten kann anhand eines Forderungskatalogs für das jeweilige Bauteil eine Werkstoffvorauswahl in Gestalt zielführender Werkstofffamilien getroffen werden. Ich bedanke mich beim Carl Hanser Verlag, der das Buch in einer ansprechenden Gestaltung anbieten kann. Mein besonderer Dank gilt Frau *Ute Eckardt* und Frau *Katrin Wulst*, die durch die Durchsicht des Manuskripts und die Hilfestellung bei der Gestaltung der Bilder viel zum Gelingen des Buchs beigetragen haben.

Aalen, im August 2015

Burkhard Heine

Inhalt

	Vor	wort .		5
	For	melzei	chen und Abkürzungen	10
1	Vor	bemer	kungen	13
2	Gru	Indlage	en	19
	 2.1 2.2 2.3 2.4 2.5 2.6 2.7 	Wärme 2.1.1 2.1.2 Dichte Elastizi Versage Bruchz Verlust Lineare	leitfähigkeit – Temperaturleitfähigkeit Wärmeleitfähigkeit Temperaturleitfähigkeit tätsmodul ensspannung ähigkeit faktor	19 19 22 25 26 29 37 55 61
3	Bei	spiele		64
	3.1 3.2 3.3	Thermo 3.1.1 3.1.2 Elastisc Definie 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.3.5 3.3.6 3.3.7 3.3.8 3.3.9 3.3.10	ophysikalisches VerhaltenPlatte als WärmespeicherPlatte als Wärmeschutzches Verhalten – Schallgeschwindigkeitrte elastische Verformung bei definierter MasseRohr unter InnendruckStab unter ZugbeanspruchungUnterkritisch gestauchte PlatteUnterkritisch gestauchter StabÜberkritisch gestauchter StabStab unter TorsionBalken quadratischen Querschnitts unter BiegungPlatte unter Biegung	64 64 66 68 70 70 74 76 79 81 84 86 89 91 93

	3.3.11	Kragarm unter Biegung	96
	3.3.12	Kreisscheibe unter Druckdifferenz	98
	3.3.13	Kreisscheibe unter Eigengewicht	101
	3.3.14	Balken quadratischen Querschnitts unter Eigengewicht	104
	3.3.15	Balken kreisförmigen Querschnitts unter Eigengewicht	106
	3.3.16	Platte unter Eigengewicht	108
	3.3.17	Kragarm unter Eigengewicht	111
3.4	Ausnut	zung der Versagensspannung bei definierter Masse	113
	3.4.1	Rohr unter Innendruck	113
	3.4.2	Stab unter Zugbeanspruchung	116
	3.4.3	Unterkritisch gestauchte Platte	118
	3.4.4	Unterkritisch gestauchter Stab	121
	3.4.5	Stab unter Torsion	124
	3.4.6	Balken guadratischen Querschnitts unter Biegung	127
	3.4.7	Balken kreisförmigen Querschnitts unter Biegung	129
	3.4.8	Platte unter Biegung	132
	3.4.9	Kragarm unter Biegung	134
	3.4.10	Balken guadratischen Querschnitts unter Eigengewicht	137
	3.4.11	Balken kreisförmigen Querschnitts unter Eigengewicht	139
	3.4.12	Platte unter Eigengewicht	142
	3.4.13	Kragarm unter Eigengewicht	145
3.5	Ausnut	zung der Versagensspannung bei definierter	
	elastisc	cher Verformung	147
	3.5.1	Kreisscheibe unter Druckdifferenz	147
	3.5.2	Wälzlager	150
	3.5.3	Quetschdichtung	153
	3.5.4	Elastisches Gelenk	155
3.6	Ausnut	zung der elastischen Verformung bei	
	Riss be	kannter Länge – Stab unter Zugbeanspruchung	159
3.7	Ausnut	zung der Versagensspannung bei definierter Masse und	
	bei Riss	s bekannter Länge	162
	3.7.1	Rohr unter Innendruck	162
	3.7.2	Stab unter Zugbeanspruchung	164
	3.7.3	Platte unter Zugbeanspruchung	167
	3.7.4	Stab unter Torsion	170
	3.7.5	Platte unter Biegung	173
	3.7.6	Balken quadratischen Querschnitts unter Biegung	177
	3.7.7	Balken kreisförmigen Querschnitts unter Biegung	180
	3.7.8	Kragarm unter Biegung	183
	3.7.9	Balken quadratischen Querschnitts unter Eigengewicht	185
	3.7.10	Balken kreisförmigen Querschnitts unter Eigengewicht	188
	3.7.11	Platte unter Eigengewicht	191
	3.7.12	Kragarm unter Eigengewicht	194
3.8	Ausnut	zung der Versagensspannung bei zerstörungsfrei	
	nachge	wiesener "Rissfreiheit" – Kugelbehälter unter Innendruck	197
3.9	Ausnut	zung der Versagensspannung bei zerstörungsfrei nicht	
	nachwe	eisbarer "Rissfreiheit" – Kugelbehälter unter Innendruck	201

3.10	Speiche	erung von Energie	205
	3.10.1	Definierte elastische Verformungsenergie	
		pro Volumeneinheit (Feder)	205
	3.10.2	Definierte kinetische Energie pro Volumeneinheit	
		(Schwungrad)	208
	3.10.3	Definierte kinetische Energie pro Masseneinheit unter	
		Ausnutzung der Versagensspannung (Schwungrad)	210
	3.10.4	Maximale elastische Verformungsenergie pro Volumeneinheit	
		bei Riss bekannter Länge (Feder)	213
3.11	Energie	everlust – Definierte kinetische Energie pro Volumeneinheit	
	(Feder)	~ .	215
3.12	Thermo	omechanisches Verhalten	218
	3.12.1	Thermisch induzierte Dehnung	218
	3.12.2	Thermoschockbeständigkeit	220
		0	
0	llon ur	ad waitarführanda Litaratur	227
Que	inen ur		221
Inde	×		229
			/

Formelzeichen und Abkürzungen

α	Wärmeausdehnungskoeffizient
a	Temperaturleitfähigkeit
A	Querschnittsfläche
β	Schiebewinkel
b	Krümmungsradius der Rissspitze
В	Bauteilbreite
С	Wärmekapazität
С, С*, С**	Konstante
D	Federsteifigkeit
d	Durchmesser
$d_{_0}$	Atomdurchmesser
Ε	Elastizitätsmodul
$E_{\rm i}$	Eigenschaften
ε	Dehnung
$\varepsilon_{\rm max,0}$	Elongation
$\varepsilon_{\rm v}$	Dehnung bei Bauteilversagen
F	Kraft
f	Elastisch zurückgelegter Weg
G	Schubmodul
γ	Spezifische Oberflächenenergie
g	Erdbeschleunigung
G_{I}	Energiefreisetzungsrate
$G_{ m Ic}$	Kritische Energiefreisetzungsrate
h	Rissöffnung
η	Verlustfaktor
Н	Bauteilhöhe

HBW	Brinellhärte
Ι	Flächenträgheitsmoment
$I_{ m p}$	Polares Flächenträgheitsmoment
J	Massenträgheitsmoment
φ	Verdrehwinkel
Κ	Kompressionsmodul
$K_{\rm I}$	Spannungsintensitätsfaktor
$K_{ m Ic}$	Bruchzähigkeit
λ	Wärmeleitfähigkeit
Λ	Logarithmisches Dekrement
L	Bauteillänge
т	Masse
$M_{ m b}$	Biegemoment
$M_{\rm t}$	Torsionsmoment
V	Poissonzahl
п	Frequenz
р	Druck
Q	Wärmemenge
q	Wärmefluss
ρ	Dichte
R	Entfernung von der Rissspitze
$R_{ m pl}$	Erstreckung der plastischen Zone vor der Rissspitze
r	Radius
$R_{ m Bi}$	Randbedingung
$R_{\rm L}$	Risslänge
$R_{ m p0,2}$	0,2 %-Dehngrenze
$R_{ m p1,0}$	1,0%-Dehngrenze
σ	Zugspannung
$\sigma_{\rm bmax}$	Maximale Randfaserspannung
σ_{D}	Dauer-Versagensspannung
$\sigma_{\rm krit}$	Kritische Zugspannung

$\sigma_{\rm max,0}$	Ausgangsspannung
$\sigma_{\rm t(herm)}$	Thermisch induzierte Spannung
$\sigma_{\rm t(herm)v}$	Thermisch induzierte Versagensspannung
$\sigma_{\rm v}$	Versagensspannung
$\sigma_{\rm v,theor}$	Theoretische Versagensspannung
$\sigma_{ m vb}$	Versagensspannung im Biegeversuch
$\sigma_{ m vd}$	Versagensspannung im Druckversuch
$\sigma_{\rm vz}$	Versagensspannung im Zugversuch
σ_{y}	Zugspannung vor der Rissspitze
S	Ortskoordinate
t	Zeit
Т	Temperatur
$T_{\rm s}$	Schmelzpunkt
au	Schubspannung
U	Umfang
V	Volumen
V _L	Longitudinalwellengeschwindigkeit
ω	Winkelgeschwindigkeit
W	Energie
W	Scherweg
WD	Wanddicke
$W_{ m eV}$	Elastische Verformungsenergie
WF_{i}	Werkstofffamilie
WL	Wellenlänge
$W_{\rm m}$	Energie pro Masseneinheit
$W_{\rm max,0}$	Ausgangsenergie
W _o	Oberflächenenergie
$W_{ m v}$	Energie pro Volumeneinheit

Vorbemerkungen

Die Konzeption eines Bauteils beginnt in der Regel mit einer Zeichnung, die bis auf die Wanddicken alle Abmessungen enthält. Dem schließt sich die Analyse der Beanspruchungen des Bauteils an. Als stets vorhandene Beanspruchung des Bauteils ist dessen **Gewichtskraft** zu nennen. Ist sie wesentlich geringer als die außen angreifenden Kräfte, so wird sie oft vernachlässigt und es werden als Beanspruchungen nur die außen angreifenden Kräfte berücksichtigt. Kommen bei der Konzeption des Bauteils jedoch **Leichtbauaspekte** zum Tragen, so ist zusätzlich der Gewichtskraft Aufmerksamkeit zu schenken. Als weitere Beanspruchung kann ein Wärmefeld hinzukommen, das die Temperatur des Bauteils bestimmt.

Ein entscheidender Schritt, der sich der Analyse der Beanspruchungen des Bauteils anschließt, ist die Wahl eines zweckdienlichen Werkstoffs. Dieser Schritt ist entscheidend, denn erst er kann die **Wanddicke** vor dem Hintergrund der zuvor genannten Beanspruchungen festschreiben (Bild 1.1).



Bild 1.1 Vom Konzept zum Bauteil



Bild 1.2 Häufig vorkommende Beanspruchungsfälle

Mit seinen konkreten Bauteilbeanspruchungen steht der Entscheidungsträger in der Verpflichtung, einen zielführenden Werkstoff auszusuchen, oftmals mehr oder weniger ratlos vor der großen Vielfalt an zur Verfügung stehenden Werkstoffen. – Welche Werkstoffe für den Entscheidungsträger überhaupt in Frage kommen, erfahren wird gleich! Zur Verfolgung eines analytischen Wegs von der **Bauteilbeanspruchung** zur Werkstoffwahl werden geometrisch komplex gestaltete Bauteile gedanklich in einfachere **Substrukturen** zerlegt und die Beanspruchungen ermittelt, die an den Schnittstellen in jede einzelne Substruktur eingeleitet werden. Dadurch ergeben sich übersichtlichere Beanspruchungsfälle, die Auslegungsaussagen mit erträglichem mathematischem Aufwand möglich machen. Im Beispielteil dieses Buchs werden häufig vorkommende Beanspruchungsfälle vorgestellt (Bild 1.2).

Sie werden nach einem von *M.F.Ashby* (Cambridge University) entwickelten Prinzip analysiert (Bild 1.3), was die zielgerichtete Werkstoffwahl möglich macht. Hierbei werden physikalische Zusammenhänge zwischen den Randbedingungen (RB_i) Gewichtskraft und äußere Beanspruchungen auf der einen und der Wanddicke (*WD*) des Bauteils auf der anderen Seite aufgestellt. Als verknüpfende Größen sind Eigenschaften (E_i) auszumachen, die alle werkstoffabhängig sind (Schritt I). Hierzu zählen als thermophysikalische Eigenschaften die **Dichte**, die **Wärmeleitfähigkeit**, die **Temperaturleitfähigkeit** und der **Wärmeausdehnungskoeffizient** und als mechanische Eigenschaften der **Elastizitätsmodul**, die **Versagensspannung**, die **Bruchzähigkeit** und der **Verlustkoeffizient**.



Bild 1.3 Prinzip der Werkstoffwahl

Nach dem Auflösen der Beziehungen aus Schritt I nach WD (Schritt II) und Gleichsetzen der entstehenden Terme können die Randbedingungen RB_i und die Eigenschaften E_i durch Äquivalenzumformungen jeweils zusammengefasst und mit der Größe S beschrieben werden (Schritt III). Anschließend wird der rechte Teil der Gleichung, die sich in Schritt III ergibt und nur Eigenschaften E_i enthält, entsprechend Schritt IV umgeformt und nach dem Logarithmieren auf die in Schritt V dargestellte Form gebracht. Die nun vorliegende Beziehung führt in einer log E_1 -log E_2 -Graphik zu einer Geradenschar mit einer Steigung, die sich aus den Exponenten x und y der Eigenschaften zu y/x berechnet. In die log E_1 -log E_2 -Graphik sind in sich geschlossene Linienzüge eingetragen, innerhalb derer die E_1 - E_2 -Konfigurationen von Werkstoffen liegen, die wegen ihrer Eigenschaftsähnlichkeit zu einer Werkstofffamilie WF_i zusammengefasst werden.

Jeweils eine eigene **Werkstofffamilie** bilden z.B. Aluminiumlegierungen, Stähle, Oxide, Nitride, Thermoplaste, Gläser, etc. Die zur Verfügung stehenden Werkstofffamilien werden unter Ausschluss der **Verbundwerkstoffe** nachfolgend detailliert vorgestellt (hier ergibt sich angesichts der Gesetze der Kombinatorik eine nahezu unüberschaubare Vielfalt an Verbundwerkstoffen, bei denen auch noch die geometrische Anordnung der miteinander verbundenen Werkstoffe eigenschaftsbeeinflussend ist).

Zu beachten ist, dass nicht zwangsläufig jede E_1 - E_2 -Konfiguration innerhalb des in sich geschlossenen Kurvenzugs mit einem Werkstoff belegt ist! Zur Selektion der zielführenden Geraden aus der Geradenschar wählt man einen beliebigen E_2 -Wert, setzt ihn zusammen mit dem S-Wert in die nach E_1 aufgelöste Beziehung aus Schritt IV ein und erhält den korrespondierenden E_1 -Wert. Der frei gewählte E_2 -Wert und der sich ergebende E_1 -Wert führen zu einem Punkt in der log E_1 -log E_2 -Graphik, durch den die zielführende Gerade verläuft. Alle Werkstoffe, die auf dieser Geraden anzutreffen sind, erfüllen alle geforderten Randbedingungen. Wird nun der E_1 - oder der E_2 -Wert in die Auslegung noch ausstehende Wanddicke. Die Belegung der Fläche innerhalb eines in sich geschlossenen Linienzugs aus Bild 1.3 mit konkreten E_1 - E_2 -Konfigurationen setzt den Aufbau und die Auswertung von Werkstoffdatenbanken voraus.

Die Darstellung der Inhalte solcher Datenbanken im Rahmen dieses Buches und damit die werkstoffliche Konkretisierung aller möglichen E_1 - E_2 -Konfigurationen würde zum einen den Rahmen dieses Buches bei weitem sprengen und ist vor dem Hintergrund der permanenten Entwicklung der Werkstoffwelt auch kaum sinnvoll, erfordert sie doch die fortwährende Pflege solcher Datenbanken durch die Einarbeitung neuerdings interessant gewordener Eigenschaften bekannter Werkstoffe und der Aufnahme der Eigenschaften neuer Werkstoffe. Dies betreibt mit großer Professionalität Granta Design Ltd. und stellt sie elektronisch in Form der CES EduPack Software [1] bereit. Aus diesem Grund beschränkt sich dieses Buch darauf, einen analytischen Weg von der Beanspruchung des Bauteils zur Wahl einer zielführenden Werkstofffamilie aufzuzeigen.

Die Werkstoffe, die zur Auslegung eines Bauteils zur Verfügung stehen, lassen sich zu sechs **Werkstoffklassen** zusammenfassen (Bild 1.4). Durch Unterteilung der Werkstoffklassen ergeben sich die in Bild 1.5 aufgelisteten Werkstofffamilien.



Bild 1.5 Die sieben Werkstofffamilien innerhalb der sechs Werkstoffklassen

Die Eigenschaften der Werkstoffe sind ein Resultat von Mechanismen, die auf atomarer Ebene ablaufen. Diese differieren, über das gesamte Werkstoffspektrum betrachtet, so stark, dass viele Eigenschaften einen über nahezu 5 Dekaden reichenden Wertebereich aufweisen. Innerhalb einer Werkstoffklasse ist der maximal mögliche Wertebereich aber schon deutlich kleiner, da die Mechanismen, die den Eigenschaften zugrunde liegen, ähnlicher sind. Nachfolgend soll in Erfahrung gebracht werden, warum die Werkstoffeigenschaften von Werkstoffklasse zu Werkstoffklasse so stark differieren. Grundlagen

2.1 Wärmeleitfähigkeit – Temperaturleitfähigkeit

Wärme strömt längs eines Temperaturgefälles. Die transportierte **Wärmemenge** *Q*, die in der Zeit *t* durch den Querschnitt *A* transportiert wird, bezeichnet man als **Wärmefluss** *q*:

$$q = \frac{Q}{A \cdot t} \tag{2.1}$$

2.1.1 Wärmeleitfähigkeit

Fließt in eine Platte der Dicke *L* auf der Vorderseite die gleiche Wärmemenge hinein wie auf der Rückseite hinaus (stationärer Zustand; Bild 2.1), so steigt mit zunehmender werkstoffspezifischer Wärmeleitfähigkeit λ und zunehmendem Temperaturgefälle $\Delta T/L$ und die Intensität des Wärmeflusses. Hierfür kann man eine Beziehung formulieren, die mit dem 1. Fick'schen Gesetz der Diffusion vergleichbar ist:



Bild 2.1 Stationärer Wärmefluss

$$q = \lambda \cdot \frac{\Delta T}{L} \tag{2.2}$$

Die transportierte Wärmemenge Q berechnet sich aus (2.1) und (2.2) zu

$$Q = A \cdot t \cdot \lambda \cdot \frac{\Delta T}{L} \tag{2.3}$$

Bild 2.2 zeigt die Wärmeleitfähigkeiten, die für verschiedene Werkstoffe bei Raumtemperatur ermittelt wurden.

Wärmeleitfähigkeit λ [W/m·K]



Bild 2.2 Bei Raumtemperatur ermittelte Wärmeleitfähigkeiten

20

Metalle

Metalle zeigen aufgrund der **freien Elektronen** eine sehr hohe Wärmeleitfähigkeit. Bei Reinmetallen ist die mittlere freie Weglänge der Elektronen sogar so groß, dass man bei ihnen die höchste Wärmeleitfähigkeit antrifft. In **Legierungen** werden die Elektronen an Legierungsatomen gestreut, was die mittlere freie Weglänge und damit die Wärmeleitfähigkeit etwas reduziert.

Bei Keramik, Silikatglas und Polymeren sind keine freien Elektronen vorhanden. Deshalb kann die Wärme hier allein durch elastische Gitterschwingungen (**Phononen**) geleitet werden:

Keramik

Zwischen ihren Bausteinen liegen bei Keramik die hochfeste **Atombindung** und die feste **Ionenbindung** vor, wodurch sich die Gitterschwingungen mit hoher Geschwindigkeit ausbreiten sollten. Allerdings werden die Gitterschwingungen bei polykristalliner Keramik an inneren und äußeren Grenzflächen gestreut, was die Ausbreitungsgeschwindigkeit der Gitterschwingungen hier reduziert. Letztendlich sind die Wärmeleitfähigkeiten polykristalliner Keramik geringer als bei Legierungen. Liegt jedoch ein keramischer Einkristall vor (beispielsweise Diamant) und ist die Temperatur hinreichend niedrig, so ist die Weglänge ungestörter Gitterschwingungen so groß, dass diese Werkstoffe eine den Reinmetallen vergleichbare Wärmeleitfähigkeit aufweisen.

Silikatglas

Zwischen den Bausteinen des Silikatglases liegen die hochfeste **Atombindung** und die feste **Ionenbindung** vor, wodurch sich die Gitterschwingungen mit hoher Geschwindigkeit ausbreiten sollten. Allerdings zeigt Silikatglas durchgehend eine amorphe Struktur, wodurch die Weglänge ungestörter Gitterschwingungen und damit die Wärmeleitfähigkeit kleiner sind als bei Keramik.

Polymere

Polymere bestehen aus Makromolekülen, innerhalb deren die hochfeste Atombindung angetroffen wird.

Bei den **amorphen Thermoplasten** sind die **Makromoleküle** aus entropischen Gründen durchgehend verknäuelt und verschlauft. Zwischen räumlich nahe beieinander liegenden Makromolekülsegmenten sind bei Raumtemperatur **Restvalenzbindungen** anzutreffen, die thermisch induzierte Schwingungen der Makromoleküle behindern.

Bei den **teilkristallinen Thermoplasten** sind die Makromoleküle infolge ihres regelmäßigen Aufbaus über gewisse Strecken mäanderförmig gefaltet. Innerhalb dieser Kristallite bilden sich zwischen den Mäanderschleifen Restvalenzbindungen, die die thermisch induzierten Schwingungen der Makromoleküle innerhalb der **Kristallite** verhindern und wegen der kurzen Abstände der Bindungspartner im Vergleich zu den Restvalenzbindungen der amorphen Thermoplaste stark sind. Die Kristallite sind eingebettet in eine amorphe Masse, innerhalb der die Makromoleküle aus entropischen Gründen durchgehend verknäuelt und verschlauft vorliegen. Bei Raumtemperatur sind hier zwischen räumlich nahe beieinander liegenden Makromolekülsegmenten Restvalenzbindungen anzutreffen, die thermisch induzierte Schwingungen der Makromoleküle behindern. Insgesamt ist die Wärmeleitfähigkeit der teilkristallinen Thermoplaste größer als die der amorphen Thermoplaste.

Duroplaste weisen zwischen den Makromolekülen neben Restvalenzbindungen in großer Häufigkeit vernetzende hochfeste **Atombindungen** auf, weswegen ihre Wärmeleitfähigkeit der der teilkristallinen Thermoplaste vergleichbar ist.

Elastomere weisen zwischen den Makromolekülen im Vergleich zu den Duroplasten in geringer Häufigkeit vernetzende hochfeste **Atombindungen** auf, wodurch deren Wärmeleitfähigkeit geringer als die der teilkristallinen Thermoplaste ist.

Poröse Strukturen

Die geringste Wärmeleitfähigkeit zeigen wegen der gasigen Füllungen ihrer Zellen poröse Strukturen wie polymere **Schäume**, poröse Keramik (Feuerfestwerkstoffe und Ziegel) sowie Kork.

2.1.2 Temperaturleitfähigkeit

Wenn der Wärmezufluss in die Platte hinein dem Wärmeabfluss aus der Platte hinaus nicht entspricht, so ändert sich der Wärmeinhalt der Platte (instationärer Zustand). Bild 2.3 zeigt dies für eine zuvor isotherme Platte der Dicke *L*, deren Temperatur auf der Vorderseite erhöht wird und auf der Rückseite konstant gehalten wird.



Bild 2.3 Instationärer Wärmefluss nach Temperaturerhöhung auf der Vorderseite einer Platte

An dem beliebigen Punkt P des Querschnitts ändert sich die Temperatur im Laufe der Zeit entsprechend der allgemeinen Wärmeleitungsgleichung

$$\frac{\mathrm{d}T}{\mathrm{d}t} = \alpha \cdot \frac{\mathrm{d}^2 T}{\mathrm{d}L^2} \tag{2.4}$$

Diese Beziehung ist mit dem 2. Fick'schen Gesetz der Diffusion vergleichbar. Die werkstoffspezifische Proportionalitätskonstante trägt die Bezeichnung Temperaturleitfähigkeit. Bild 2.4 zeigt die Temperaturleitfähigkeiten, die für verschiedene Werkstoffe bei Raumtemperatur ermittelt wurden.



Bild 2.4 Bei Raumtemperatur ermittelte Temperaturleitfähigkeiten

Die Temperaturleitfähigkeit berechnet sich mit der Dichte ρ , der Wärmekapazität c und der Wärmeleitfähigkeit λ des Werkstoffs zu

$$a = \frac{\lambda}{\rho \cdot c} \tag{2.5}$$